



プレスリリース

速報版

歩行者の安全とスムーズな交通の流れに対する意識を高めるため、車間通信パイロットプロジェクトにおいて、高度モビリティのネバダ・センターと、GENIVI アライアンスがラスベガスでパートナーを結成

交通量が多くてルートも複雑な道路において、歩行者と車両間の警告システム向上を目的に、開発対象となっている車間通信テクノロジー

ネバダ州ラスベガス – 2017 年 1 月 3 日 – 今日の GO-NV 交通サミットにおいて、コネクテッドカー用のオープンソース車間通信ソフトウェア、およびオープンテクノロジーの普及を推進している、自動車メーカーと供給メーカーのオープンな共同開発コミュニティである GENIVI アライアンスは、最新コネクテッドカーテクノロジーをラスベガスに導入して、歩行者の安全とスムーズな交通の流れの意識向上を図るため、高度モビリティのネバダ・センターと共同を旨とする合意書に署名しました。

本プロジェクトでは、ラスベガスの道路を利用する人たち全員にメリットをもたらすように、安全で一貫した交通網を構築することで、ドライバーに道路状況を通知し、歩行者など他の道路利用者への意識を高めることができるように、車間通信テクノロジーと車両データを既存の交通インフラと一体化させる方法を、段階を追って示していくアプローチをとります。

2016 年 12 月 25 日の時点で、ネバダ州の自動車・自転車・歩行者の交通事故死は 213 名で、2015 年比で 5% の増加です。横断歩道が描かれていない車道の真ん中で、しかも夜間に多く発生した事故で、歩行者の半数が死亡またはケガをしたという報告になっています。2016 年 3 月、ネバダ州陸運局 (NDOT) は、歩行者の安全についての意識を高めるため、州全体で啓蒙プログラムに着手しました。



歩行者の死亡減少という重要な戦略として、歩行者の多い交通ルートでのスピードダウン、道路を横断中の歩行者に及ぶ危険の減少、歩行者に対する安全意識を高めるキャンペーンの推進などがあります。本パイロットプロジェクトは、重要な戦略への取り組みに焦点を当てます。

「ラスベガスの交通量の多い交通ルートで、行者と車両間の警告システム向上を目的にした本パイロットプロジェクトで、GENIVI アライアンスと共同作業を行っていくことに興奮を覚えます」と、高度モビリティのネバダ・センターの常務取締役ダン・ラングフォードは語りました。「自動車メーカーと技術会社の GENIVI オープンソースコミュニティは、現在と将来において交通ルートへの誘導を安全かつ容易にする方法を見直す上で、アライアンスを理想的なパイロットプロジェクトパートナーとしています」

歩行者の安全についての意識を高めるキャンペーン立ち上げのため、NCAM は GENIVI アライアンスと力を合わせ、コネクテッドカーのデータをネバダ州南部の交通信号と道路網に一体化させ、歩行者の動き脂他の交通トラブルをドライバーに警告しています。GENIVI アライアンスは、ネバダ州南部の交通データをコネクテッドカーテクノロジーで装備した車両から、受信した情報と組み合わせるため、リモート・ビークル・インターアクション (RVI) テクノロジーを採用しました。交通と車両の情報を組み合わせることで、ドライバーへ車道の状態の伝え方の一助になり、道路を横断中の人たちに気づきやすくなります。



NCAM と GENIVI アライアンスの共同作業は、本交通パイロットの当初の焦点は、コネクテッドカーのドライバーに以下を気づかせるようにすることを記載した、以下の合意書に詳述されています。

- **バス停の警告** – バス停および歩行者の流れに接近しているので、速度を落とし歩行者に注意するようドライバーに警告
- **危険度の高いエリアの警告** – その日の車両の位置と時間から、車両が横断歩道に接近すると車間警告を表示
- **スピードの警告** – 現行の速度制限を超えていることをドライバーに警告表示
- **進路方向に通行止め** – 進路方向で交通渋滞があつて接近しているので、追突されるおそれを減少させるため、進路方向の道路状況の警告をドライバーに通知

「GENIVI 車両車載コネクティビティテクノロジーは、車両データをドライバーや歳計画者の意思過程に反映させ、実世界の交通問題に取り組むことにあります」と、GENIVI エグゼクティブディレクターのステーブ・クラムは語りました。「重要な歩行者の安全性と重体を最優先させることで、弊社のコネクテッドカーテクノロジーの導入・検証・改善を行う上で、ラスベガスと共同する機会を歓迎します」

交通パイロットプロジェクトは最初、走行車や歩行者が多い、チャールストン大通り交通ルート焦点を当てました。



GENIVI アライアンスについて

[GENIVIアライアンス](#)は非営利アライアンスであり、交通業界に向けて、オープン車載インフォテイメント (IVI) とコネクティビティプラットフォームの開発に焦点を当てています。アライアンスは会員に対して140ヶ国超のグローバルネットワーキングコミュニティを提供、協力体制の下で世界一流のデベロッパーとコネクテッドカー株主に参加、無料のオープンリソースミドルウェアに結びつきました。GENIVIはカリフォルニア州サン・ラモンに本社があります。

マスコミ窓口 - GENIVI アライアンス :

クレイグ・マイナー

GENIVI アライアンス

+1.248.840.8368

cminer@quell.com

高度モビリティのネバダ・センターについて

高度モビリティのネバダ・センター (NCAM) は、電気接続の自動車および関連インフラを含む、電気、コネクテッドカー用のオープンソース車間通信、高度モビリティに関する方針、規格、およびテクノロジーの導入・普及のため、産業界、官公庁、学界との統一する接点を提供します。パートナーとして、経済開発局の知事室、ラスベガスのネバダ大学、ネバダ州自動車局、ネバダ州陸運局、ネバダ州商産局、ネバダ州公共安全局、ネバダ州南部地域陸運局、ワシヨー地域陸運局、クラーク地方、ラスベガス市、ラスベガス市北部、ハドソン市、およびレノ市。詳細は www.nevadacam.org 参照。

マスコミの問い合わせ先 - 高度モビリティのネバダ・センターについて

ロバート・クラーク

高度モビリティのネバダ・センター担当ディレクター

+1.702.913.7847

robert@nevadacam.org

###